

Председателю совета по защите диссертаций
на соискание ученой степени кандидата наук,
соискание ученой степени доктора наук,
24.1.224.01 на базе Федерального
исследовательского центра «Информатика и
управление» Российской академии наук
(ФИЦ ИУ РАН)

д.т.н., проф., академику РАН
Попкову Юрию Соломоновичу

Сообщаю о своем согласии на оппонирование диссертации Горященко Алексея Сергеевича на тему «Оптимизация задач маршрутизации на основе взаимодействующих интеллектуальных транспортных агентов», представленной на соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности 2.3.1. «Системный анализ, управление и обработка информации, статистика».

СВЕДЕНИЯ ОБ ОФИЦИАЛЬНОМ ОППОНЕНТЕ:

Персональные данные	
Фамилия, Имя, Отчество	Карпов Валерий Эдуардович
Ученая степень, звание	Кандидат технических наук, доцент
Специальность, по которой была защищена диссертация	05.13.12 – Системы автоматизации проектирования
Место работы	
Полное наименование организации в соответствии с уставом	Федеральное государственное бюджетное учреждение "Национальный исследовательский центр «Курчатовский институт»" (НИЦ «Курчатовский институт»)
Должность (с указанием структурного подразделения)	Начальник лаборатории робототехники
Почтовый адрес	Россия, 123182, Москва, пл. Академика Курчатова, 1
Официальный сайт	http://www.nrcki.ru/
Контактный телефон	+7-916-143-68-09
Электронный адрес	karpov_ve@nrcki.ru
Основные публикации по профилю оппонируемой диссертации за последние 5 лет	

1. Карпов В.Э., Карпова И.П., Кулинич А.А. Социальные сообщества роботов. – Москва: Ленанд, 2019. – 352 с. – (Науки об искусственном). – ISBN 978-5-9710-5757-4.
2. Карпова И.П., Карпов В.Э. Агрессия в мире аниматов, или О некоторых механизмах управления агрессивным поведением в групповой робототехнике // Управление большими системами. 2018. Т. 76. С. 173–218.
3. Ровбо М.А., Овсянникова Е.Е., Карпов В.Э. Система моделирования поведения групп робототехнических агентов с элементами социальной организации Кворум // Программные продукты и системы. – 2018. – № 3. – С. 581-590.
4. V. E. Karpov, D. G. Malakhov, A. D. Moscovsky [et al.] Architecture of a Wheelchair Control System for Disabled People: Towards Multifunctional Robotic Solution with Neurobiological Interfaces // Modern Technologies in Medicine. – 2019. – Vol. 11. – No 1. – P. 90-102. – DOI 10.17691/stm2019.11.1.11.
5. Карпов, В. Э., Сорокоумов, П. С. К вопросу о моральных аспектах адаптивного поведения искусственных агентов. // Искусственные Общества, 16(2), 2021. <https://doi.org/0.18254/S207751800014740-3> (РИНЦ)
6. Karpov V.E. Can a robot be a moral agent? // Artificial Intelligence. Lecture Notes in Artificial Intelligence (LNAI). 18th Russian Conference, RCAI 2020, Moscow, Russia, October 10–16, 2020, Proceedings / под ред. S.O. Kuznetsov, A.I. Panov, K.S. Yakovlev. Springer, 2020. С. 61–70.
7. Карпов В.Э. Социальные сообщества роботов: от реактивных к когнитивным агентам // Мягкие измерения и вычисления, 2019, 15(2), 61–77.

Официальный оппонент,
доцент, к.т.н.

В.Э. Карпов

"20" сентября 2022

Подпись Карпова В.Э. заверяю:
Главный ученый секретарь
НИЦ «Курчатовский институт»



К.А. Сергунова